Tugas UAS IOT

No 3 Pseudocode

Setup:

  Inisialisasi pinSensor sebagai pin input untuk sensor PIR

  Inisialisasi pinAlarm sebagai pin output untuk alarm

  Inisialisasi statusAlarm sebagai variabel untuk melacak status alarm (aktif/nonaktif)

  SetupSensor(pinSensor)   // Fungsi untuk mengatur sensor PIR

  SetupAlarm(pinAlarm)     // Fungsi untuk mengatur alarm

Loop:

  Jika (DeteksiGerakan(pinSensor))

    Jika (statusAlarm == Nonaktif)

      AktifkanAlarm(pinAlarm)

      statusAlarm = Aktif

  Else

    Jika (statusAlarm == Aktif)

      MatikanAlarm(pinAlarm)

      statusAlarm = Nonaktif

Fungsi SetupSensor(pinSensor):

  Set pinSensor sebagai INPUT

Fungsi SetupAlarm(pinAlarm):

  Set pinAlarm sebagai OUTPUT

  Matikan alarm (LOW)

Fungsi DeteksiGerakan(pinSensor):

  Baca nilai dari pinSensor

  Jika nilai == HIGH

    Kembalikan true

  Else

    Kembalikan false

Fungsi AktifkanAlarm(pinAlarm):

  Nyalakan alarm (HIGH)

Fungsi MatikanAlarm(pinAlarm):

  Matikan alarm (LOW)